



Sujet de Master 2R

Intégration des contraintes sociales de l'action dans la navigation d'un fauteuil roulant automatisé

Ce projet pluridisciplinaire associe l'équipe-projet e-Motion (A. Spalanzani, E. Mazer) équipe commune au Laboratoire d'Informatique de Grenoble et à l'INRIA, et le Laboratoire de Psychologie et NeuroCognition (N. Morgado, R. Palluel-Germain, J. Diard). L'objectif global est de proposer des robots capables de transporter des personnes là où elles le veulent de la manière la plus naturelle possible. Pour ce faire, nous étudions les contraintes psychologiques liées à la navigation dans un environnement social, les identifions dans une expérience de psychologie cognitive, afin de les intégrer ensuite dans le programme de contrôle du robot.

L'expérience proposée concerne la perception de la possibilité de passer (la passabilité) entre deux personnes en interaction. Nous proposerons à des participants de juger de cette passabilité lorsqu'ils visionnent un film montrant deux personnes qui peuvent être en interaction sociale. Le participant devra décider à la fois de la distance entre ces deux personnes, de la passabilité, et de la trajectoire qu'il prendrait pour se rendre au-delà de ces personnes. Les données recueillies auront un intérêt à la fois dans la recherche fondamentale en psychologie et dans une application en robotique autonome.

Contacts :

- Au LIG : Anne Spalanzani (anne.spalanzani@inria.fr), Emmanuel Mazer
- Au LPNC : Richard Palluel-Germain (Richard.Palluel@upmf-grenoble.fr), Nicolas Morgado, Julien Diard (Julien.Diard@upmf-grenoble.fr)
<http://www.upmf-grenoble.fr/LPNC/>

Rémunération : financement Pôle Grenoble Cognition